医疗辅助机器人完成首例临床应用

作者：writer 来源：中国科学院

本文原地址：https://www.iikx.com/news/progress/39027.html

本文仅供学习交流之用，版权归原作者所有，请勿用于商业用途！

医疗辅助机器人完成首例临床应用
。近日，中国科学院自动化研究所等研发的机器人辅助经导管三尖瓣置换（TTVR）系统，完成首例临床应用。

该机器人辅助系统融合高精度运动控制、主动安全约束与智能导航技术，能够实现稳定精细的器械操控，保障关键操作步骤的安全性和可靠性。相较于传统手工操作，机器人辅助系统有望减少因医生手部微小抖动、操作幅度差异而引发的并发症，提升瓣膜植入的精准度，并缩短手术时间。平台采用主从控制架构，可供主刀医生远程遥操作，降低医生在手术中的辐射暴露，降低职业健康风险。此外，系统集成远程操作功能，具备支持跨区域手术协作的潜力。

本次首例临床研究标志着这一系统的临床应用迈出了关键一步，为后续推广奠定了基础。

研究团队单位：自动化研究所

更多 科学进展 请访问 https://www.iikx.com/news/progress/

本文版权归原作者所有，请勿用于商业用途，爱科学iikx.com转发